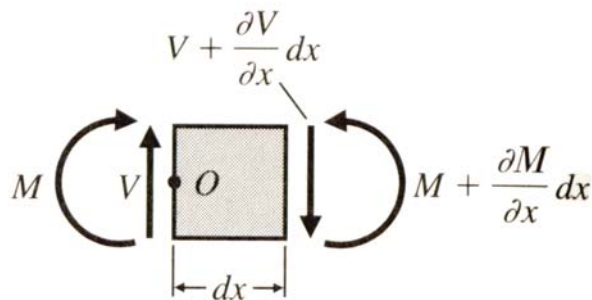
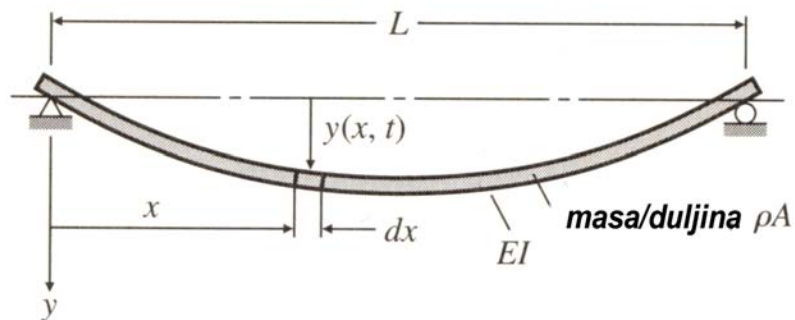

11 VIBRACIJE KONTINUIRANIH SUSTAVA

- ◆ Sustavi s distribuiranom (raspodjeljenom) masom i krutosti;
- ◆ Beskonačno mnogo stupnjeva slobode;
- ◆ Jednadžbe matematičkog modela su parcijalne diferencijalne jednadžbe;
- ◆ Pretpostavke rješenja:
 - materijal je homogen, elastičan i Hookeov,
 - materijal je izotropan;
- ◆ Analitičko zatvoreno rješenje moguće je samo za relativno jednostavne kontinuirane sustave s jasno definiranim rubnim uvjetima.

11.1 SLOBODNE POPREČNE VIBRACIJE JEDNOLIKIH GREDA

♦ Bernoulli – Eulerova greda



- zanemarimo inercijska svojstva pri rotaciji:

$$\sum M_O = 0$$

$$V dx = \frac{\partial M}{\partial x} dx \quad \Rightarrow \quad V = \frac{\partial M}{\partial x}$$

$\sum F_y = 0$, uz II. Newtonov zakon

$$\frac{\partial V}{\partial x} dx = \rho A dx \frac{\partial^2 y}{\partial t^2}$$

$$\frac{\partial^2 M}{\partial x^2} dx = \rho A dx \frac{\partial^2 y}{\partial t^2}$$

11.1 SLOBODNE POPREČNE VIBRACIJE JEDNOLIKIH GREDA

♦ *Bernoulli – Eulerova greda*

$$M = -EI \frac{\partial^2 y}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(-EI \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} \right) = \rho A \frac{\partial^2 y}{\partial t^2}$$

$$EI \frac{\partial^4 y}{\partial x^4} + \rho A \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = 0$$

$$-\frac{\partial^4 y}{\partial x^4} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 y}{\partial t^2}, \quad \text{gdje je } c = \sqrt{\frac{EI}{\rho A}}$$

11.1 SLOBODNE POPREČNE VIBRACIJE JEDNOLIKIH GREDA

- ♦ **Metoda separacije varijabli:** $y(x,t) = f(x) \cdot g(t)$

$$\frac{\partial^4 y}{\partial x^4} = \frac{d^4 f(x)}{dx^4} g(t), \quad \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = \frac{d^2 g(t)}{dt^2} f(x)$$

$$\frac{-c^2}{f(x)} \frac{d^4 f(x)}{dx^4} = \frac{1}{g(t)} \frac{d^2 g(t)}{dt^2}$$

- ♦ *Da bi dvije nezavisne funkcije bile jednake, one moraju biti jednake do na konstantu. Pretpostavimo da je odabrana konstanta: $-\omega_n^2$*

$$\frac{d^2 g(t)}{dt^2} + \omega_n^2 g(t) = 0 \quad (1)$$

$$\frac{d^4 f(x)}{dx^4} - \frac{\omega_n^2}{c^2} f(x) = 0 \quad (2)$$

11.1 SLOBODNE POPREČNE VIBRACIJE JEDNOLIKIH GREDA

- ♦ *Rješenja su prethodnih jednažbi:*

$$(1) \quad g(t) = A \sin \omega t + B \cos \omega t$$

$$(2) \quad f(x) = C_1 \sinh \beta x + C_2 \cosh \beta x + C_3 \sin \beta x + C_4 \cos \beta x$$

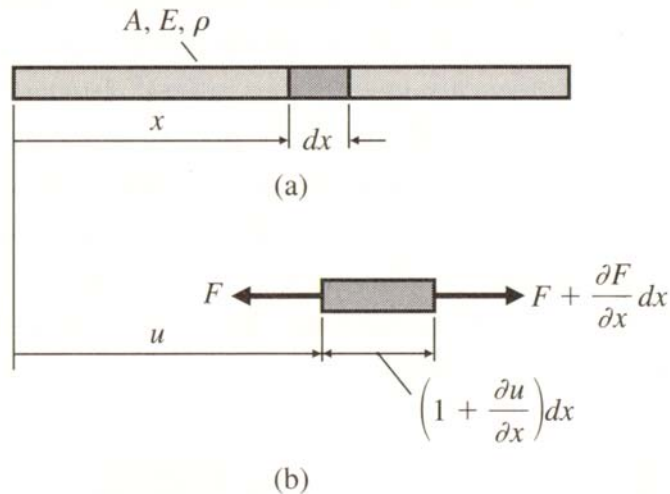
$$\text{gdje je } \beta^4 = \frac{\omega_n^2}{c^2}$$

- ♦ *Ukupno je rješenje*

$$y(x, t) = (A \sin \omega t + B \cos \omega t)(C_1 \sinh \beta x + C_2 \cosh \beta x + C_3 \sin \beta x + C_4 \cos \beta x)$$

- ♦ *Konstante se određuju iz rubnih i početnih uvjeta.*

11.2 UZDUŽNE VIBRACIJE JEDNOLIKOG ŠTAPA



$$\sum F_x = m\ddot{x}$$

$$F + \frac{\partial F}{\partial x} dx - F = \rho A dx \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

$$F = EA \frac{\partial u}{\partial x} \quad (\text{Hooke})$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} = EA \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

Jednadžba vala:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{E}{\rho} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}, \quad \text{gdje je } c = \sqrt{\frac{E}{\rho}} \text{ valna brzina.}$$

11.2 UZDUŽNE VIBRACIJE JEDNOLIKOG ŠTAPA

- ♦ *Metoda separacije varijabli:* $u(x,t) = f(x) \cdot g(t)$

$$\begin{array}{l} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 g(t)}{\partial t^2} f(x) \\ \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 f(x)}{\partial x^2} g(t) \end{array} \quad \Longrightarrow \quad \begin{array}{l} \frac{\partial^2 f(x)}{\partial x^2} g(t) = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 g(t)}{\partial t^2} f(x) \\ \frac{1}{f(x)} \frac{\partial^2 f(x)}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{1}{g(t)} \frac{\partial^2 g(t)}{\partial t^2} \end{array}$$

- ♦ *Nakon separacije varijabli, parcijalne derivacije više nisu potrebne;*
- ♦ *Jedino je moguće rješenje da su obje funkcije konstante;*
- ♦ *Odaberimo da je to konstanta oblika $-(\omega/c)$:*

$$\frac{1}{f(x)} \frac{d^2 f(x)}{dx^2} = -\left(\frac{\omega}{c}\right)^2 \quad i \quad \frac{1}{c^2} \frac{1}{g(t)} \frac{d^2 g(t)}{dt^2} = -\left(\frac{\omega}{c}\right)^2$$

$$\frac{d^2 f(x)}{dx^2} + \left(\frac{\omega}{c}\right)^2 f(x) = 0 \quad i \quad \frac{d^2 g(t)}{dt^2} + \omega^2 g(t) = 0$$

11.2 UZDUŽNE VIBRACIJE JEDNOLIKOG ŠTAPA

- ♦ *Rješenja su prethodnih diferencijalnih jednažbi*

$$f(x) = C_1 \sin \frac{\omega}{c} x + C_2 \cos \frac{\omega}{c} x$$

$$g(t) = A \sin \omega t + B \cos \omega t$$

- ♦ *Ukupno je rješenje*

$$u(x, t) = \left(C_1 \sin \frac{\omega}{c} x + C_2 \cos \frac{\omega}{c} x \right) (A \sin \omega t + B \cos \omega t)$$

za proizvoljne konstante određene iz početnih i rubnih uvjeta.

12 ENERGETSKE METODE ZA ODREĐIVANJE KRUŽNIH FREKVENCI

Rayleigheva metoda

- ◆ Temelji se na zakona očuvanja energije: $V_{\max} = T_{\max}$.

$$V_{\max} = \frac{1}{2} \int_0^l M d\varphi$$

$$M = -EIy'', \quad d\varphi = \frac{d}{dx} \left(\frac{dy}{dx} \right) dx = y'' dx \quad T_{\max} = \frac{1}{2} \int_0^l y'^2 dm$$

$$V_{\max} = \frac{1}{2} E \int_0^l I y'' y'' dx = \frac{1}{2} E \int_0^l I (y'')^2 dx \quad T_{\max} = \frac{1}{2} \int_0^l \omega^2 y^2 \mu dx = \frac{\omega^2}{2} \int_0^l \mu y^2 dx$$

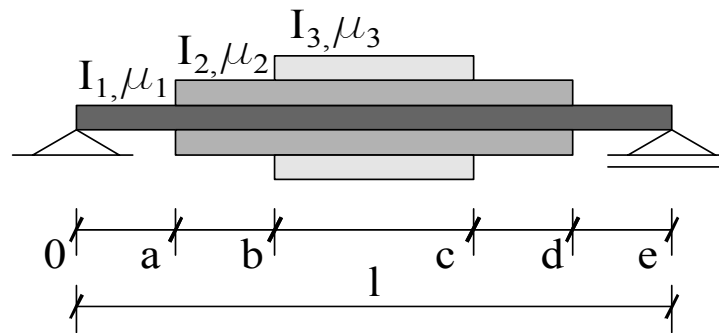
*Rayleighev kvocijent za
pretpostavljenu funkciju y*

$$\frac{\omega^2}{2} \int_0^l \mu y^2 dx = \frac{1}{2} E \int_0^l I (y'')^2 dx \quad \Rightarrow \quad \omega^2 = \frac{E \int_0^l I (y'')^2 dx}{\int_0^l \mu y^2 dx}$$

12 ENERGETSKE METODE ZA ODREĐIVANJE KRUŽNIH FREKVENCI

Rayleigheva metoda

- ♦ Metoda je pogodna kod kontinuiranih sustava s promjenjivim poprečnim presjekom :



$$\omega^2 = \frac{E \left(\int_0^a I_1 (y'')^2 dx + \int_a^b I_2 (y'')^2 dx + \int_b^c I_3 (y'')^2 dx + \dots + \int_d^e I_1 (y'')^2 dx \right)}{\int_0^a \mu_1 y^2 dx + \dots + \int_d^e \mu_1 y^2 dx}$$

ENERGETSKE METODE ZA ODREĐIVANJE KRUŽNIH FREKVENCI

Rayleigheva metoda

- ♦ *Ako osim kontinuirane, postoje i koncentrirane mase, primjenjuje se sljedeći modificirani izraz :*

$$\omega^2 = \frac{E \int_0^l I(x) (y'')^2 dx}{\int_0^l \mu(x) y^2 dx + \sum M_i y_i^2}$$

gdje je

M_i – koncentrirana masa

y_i – ordinata ispod mase M_i (pomak).

ENERGETSKE METODE ZA ODREĐIVANJE KRUŽNIH FREKVENCI

Ritzova metoda

- ◆ *Temelji se na Rayleighevom kvocijentu:*

$$\omega^2 = \frac{E \int_0^l I(x) (y'')^2 dx}{\int_0^l \mu(x) y^2 dx}$$

- ◆ *Pretpostavljamo da je približno rješenje suma niza približnih rješenja:*

$$y = \sum_{i=1}^n a_i \varphi_i, \quad y'' = \sum_{i=1}^n a_i \varphi_i'', \quad \varphi_i - \text{bazne funkcije}$$

- ◆ *Tako je na primjer za $i=2$:*

$$y = a_1 \varphi_1 + a_2 \varphi_2, \quad y'' = a_1 \varphi_1'' + a_2 \varphi_2''$$

ENERGETSKE METODE ZA ODREĐIVANJE KRUŽNIH FREKVENCI

Ritzova metoda

$$\int_0^l EI(x) (y'')^2 dx - \omega^2 \int_0^l \mu(x) y^2 dx = 0$$

$$\int_0^l EI(x) (a_1 \varphi_1'' + a_2 \varphi_2'')^2 dx - \omega^2 \int_0^l \mu(x) (a_1 \varphi_1 + a_2 \varphi_2)^2 dx = 0$$

$$\omega^2 = \frac{V}{T} \quad \Rightarrow \quad V - \omega^2 T = 0$$

- ♦ *Uvjet minimuma potencijala:* $\frac{\partial(V - \omega^2 T)}{\partial a_i} = 0$
- ♦ *Sustav od n linearnih homogenih jednažbi*

ENERGETSKE METODE ZA ODREĐIVANJE KRUŽNIH FREKVENCI

Ritzova metoda

$$a_1 \int_0^l EI \varphi_1'' \varphi_1'' dx + a_2 \int_0^l EI \varphi_1'' \varphi_2'' dx - a_1 \omega^2 \int_0^l \mu \varphi_1 \varphi_1 dx - a_2 \omega^2 \int_0^l \mu \varphi_1 \varphi_2 dx = 0$$

$$a_1 \int_0^l EI \varphi_1'' \varphi_2'' dx + a_2 \int_0^l EI \varphi_2'' \varphi_2'' dx - a_1 \omega^2 \int_0^l \mu \varphi_1 \varphi_2 dx - a_2 \omega^2 \int_0^l \mu \varphi_2 \varphi_2 dx = 0$$

- ◆ *Pojednostavljeni zapis*

$$a_1 (u_1 - \omega^2 w_1) + a_2 (u_{12} - \omega^2 w_{12}) = 0$$

$$a_1 (u_{12} - \omega^2 w_{12}) + a_2 (u_2 - \omega^2 w_2) = 0$$

- ◆ *Matrični zapis*

$$\begin{bmatrix} (u_1 - \omega^2 w_1) & (u_{12} - \omega^2 w_{12}) \\ (u_{12} - \omega^2 w_{12}) & (u_2 - \omega^2 w_2) \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{Bmatrix} = \{0\}$$

- ◆ *Rješenje:*

$$\det [\quad] = \{0\} \Rightarrow \omega^2$$